

## GPA-25 Robot Palettierer

6-Achs-Roboter für dynamisches Palettieren und Depalettieren mit Gabelgreifer auf bis zu 2 Paletten

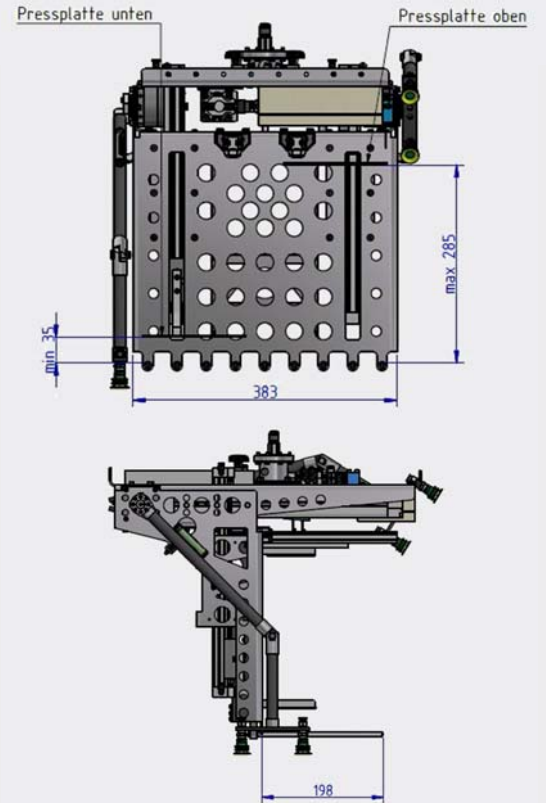
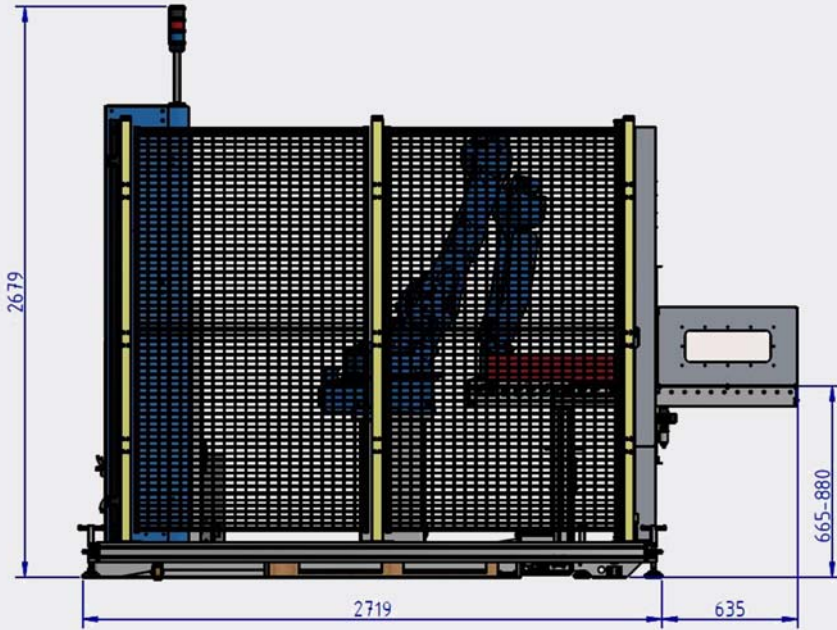


### Technische Spezifikationen

<b>Produkte</b>		Offene Kartons, Boxen und Trays sowie lose Produkte wie Papierstapel, Zeitschriften und andere Gebinde
<b>System</b>		6-Achs-Roboter
<b>Produktbreite</b>	max.	260 mm
	min.	100 mm
<b>Produktlänge</b>		380 mm (Rückenlänge), mit Zwischenbogenfunktion, ohne Zwischenbogen auch länger
	min.	100 mm
<b>Produkthöhe</b>	max.	285 mm
	min.	35 mm
<b>Traglast</b>	max.	12,5 kg
<b>Palettenformat</b>		800 x 1200 mm (weitere Palettenformate möglich)
<b>Palettenhöhe</b>	max.	ca. 1450 mm einschl. Palette (Europalette, abhängig vom Produkt)
<b>Höhe Leerpalette</b>		130 mm (min.) – 150 mm (max.)
<b>Zwischenbogen</b>	max.	900 x 1000 mm (Höhe Papierspeicher: 90 mm)
<b>Geschwindigkeit</b>	max.	8 Zyklen/Min.
<b>Wiederholgenauigkeit</b>		+/-0,02 mm
<b>Reichweite</b>	max.	1730 mm
<b>Maschinenbauweise</b>		kompakte Stahlschweißkonstruktion
<b>Antrieb</b>		6 gesteuerte Servoachsen
<b>Spannung</b>		2 kVA
<b>Absicherung</b>		3 x 16 A, träge
<b>Luftdruck</b>	min.	6 bar
<b>Luftverbrauch</b>		abhängig vom Greifwerkzeug
<b>Steuerung</b>		Palettierprogramm RobAdmin Basic mit Touchdisplay 7" per Drag & Drop mit Konfigurationsoberfläche für unterschiedliche Paketgrößen, Siemens-SPS basiert



Die angegebenen Daten stehen in wechselseitiger Abhängigkeit zu Produktabmessungen, Palettenformat, Palettenhöhe und Geschwindigkeit.



## Transport-Abmessungen

