

GPA-25 Robot Palettierer

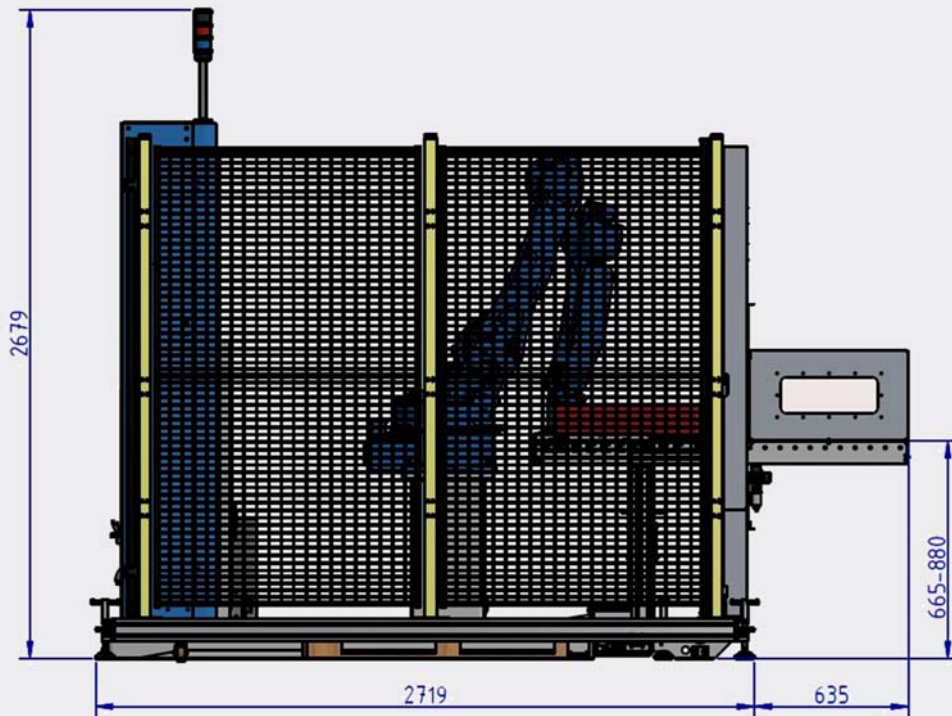
6-Achs-Roboter für dynamisches Palettieren und Depalettieren auf bis zu 2 Paletten



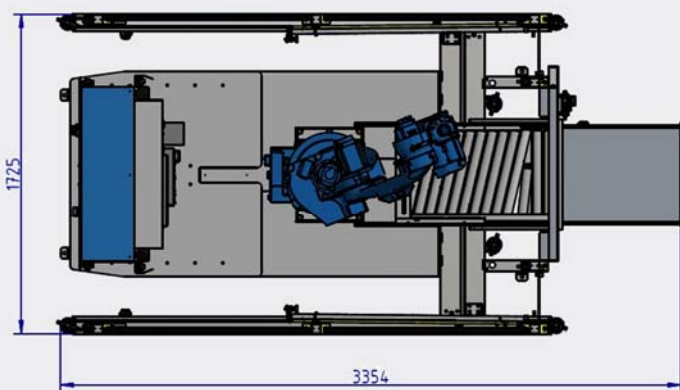
Technische Spezifikationen

| | | |
|-----------------------------|------|---|
| Produkte | | Kartons, Boxen, Trays, Papierstapel, Zeitschriften und andere Gebinde |
| System | | 6-Achs-Roboter |
| Produktbreite | | 100 – 400 mm (optional auch größer) |
| Produktlänge | | 100 – 600 mm |
| Produkthöhe | | 50 – 600 mm |
| Traglast | max. | 22 kg, abhängig vom Greifwerkzeug |
| Palettenformat | | 800 x 1200 mm (weitere Palettenformate möglich) |
| Palettenhöhe | max. | ca. 1800 mm einschl. Palette |
| Höhe Leerpalette | | 130 mm (min.) – 150 mm (max.) |
| Geschwindigkeit | max. | 11 Zyklen/Min. |
| Wiederholgenauigkeit | | +/-0,02 mm |
| Reichweite | max. | 1730 mm |
| Maschinenbauweise | | kompakte Stahlschweißkonstruktion |
| Antrieb | | 6 gesteuerte Servoachsen |
| Spannung | | 2 kVA |
| Absicherung | | 3 x 16 A, träge |
| Luftdruck | min. | 6 bar |
| Luftverbrauch | | abhängig vom Greifwerkzeug |
| Steuerung | | Palettierprogramm RobAdmin Basic mit Touchdisplay 7“ per Drag & Drop mit Konfigurationsoberfläche für unterschiedliche Paketgrößen, Siemens-SPS basiert |

Die angegebenen Daten stehen in wechselseitiger Abhängigkeit zu Produktabmessungen, Palettenformat, Palettenhöhe und Geschwindigkeit.



Transport-Abmessungen



Breite=3805 bei 1000x1200 Palette
Breite=3495 bei 800x1200 Palette

